

FANUC Robot CR-15iA



特长

FANUC Robot CR-15iA是无需安全栅栏的可搬运质量为15kg的协同作业机器人

协同作业

- 作业人员与机器人可以在没有安全栅栏隔离的状态下近距离作业。
- 人与机器人可以相互协作，从事零件装配、零件搬运等各种作业。
- 利用手持引导功能（选项）可以直接操作机器人，简单地完成示教。

安全功能

- 接触到人时，机器人会安全地停止。
- 机器人停止后，可以推开机器人使其避让。
- 已经取得符合国际标准ISO 10218-1的安全认证。

智能化和高可靠性

- iRVision(内置视觉功能)或力觉传感器等各种高度智能化功能均可使用。
- 采用与以往的机器人相同的高可靠性设计，用户可放心使用。

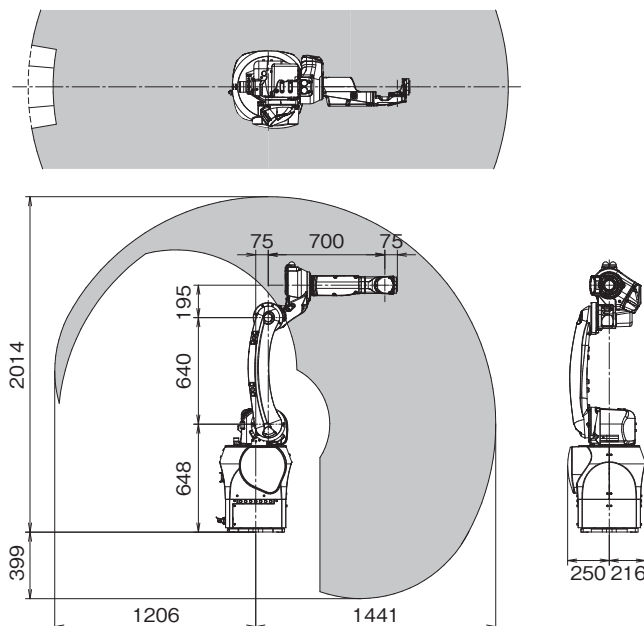
应用实例



配备零件

动作范围

CR-15iA



规格

机 型		CR-15iA
控制轴数		6轴 (J1, J2, J3, J4, J5, J6)
可达半径		1441 mm
安装方式		地面安装、顶吊安装、倾斜角安装
动作范围 (注释1)	J1轴	340° / 370° 5.93 rad / 6.46 rad
	J2轴	180° 3.14 rad
	J3轴	312° 5.45 rad
	J4轴	380° 6.63 rad
	J5轴	280° 4.89 rad
	J6轴	900° 15.71 rad
手腕部可搬运质量		15 kg
最高速度 (注释2)		800 mm/s (注释3) (最大 1500 mm/s (注释4))
手腕允许负载 转矩	J4轴	26.0 N·m
	J5轴	26.0 N·m
	J6轴	11.0 N·m
手腕允许负载 转动惯量	J4轴	0.90 kg·m ²
	J5轴	0.90 kg·m ²
	J6轴	0.30 kg·m ²
重复定位精度 (注释5)		± 0.02 mm
机器人质量 (注释6)		255 kg
安装条件		环境温度: 0 ~ 45°C 环境湿度: 通常在75%RH以下 (无结露现象) 短期在95%RH以下 (1个月之内)

- 注释1) 倾斜角安装时, J1、J2轴的动作范围受到限制。
 注释2) 短距离移动时有可能达不到各轴的最高速度。
 注释3) 需要根据系统的风险评估, 决定动作速度。
 注释4) 利用安全传感器 (另外设置) 进行区域监视时。
 注释5) 以ISO 9283标准测定。
 注释6) 不包含控制装置质量。

FANUC CORPORATION

Oshino-mura, Yamanashi 401-0597, Japan
 Phone: 81-555-84-5555 Fax: 81-555-84-5512 <https://www.fanuc.co.jp>

上海发那科机器人有限公司

上海市宝山区富联路1500号 邮编:201906

电话: 86-21-5032-7700

传真: 86-21-5032-7711

台湾发那科股份有限公司

台中市台中工业区16路10号 邮递区号:40768

电话: 886-4-2359-0522

传真: 886-4-2359-0771

FANUC MECHATRONICS (MALAYSIA)
 SDN. BHD.

No.32, Jalan Pengacara U1/48, Temasya Industrial Park, Section U1,
 Glenmarie, 40150 Shah Alam, Selangor Darul Ehsan, Malaysia

Phone: 60-3-7628-0110

Fax: 60-3-7628-0220

FANUC SINGAPORE PTE. LTD.

No.1 Teban Gardens Crescent, Singapore 608919, Singapore

Phone: 65-6567-8566

Fax: 65-6566-5937

- 本机的外观及规格如需改良而变更, 恕不另行通知。
- 严禁擅自转载本商品目录中的内容。
- 本说明书中所载的产品受《外汇和外国贸易法》的管制。从日本出口到其他国家时, 必须得到日本政府的出口许可。此外, 将该产品再出口到其他国家时, 必须得到再出口该产品的国家的政府许可。另外, 该产品还同时受美国政府的再出口限制。在出口或再出口该类产品时, 请向FANUC (发那科) 公司咨询。

© FANUC CORPORATION, 2018
 RCR15iA(C)-02, 2018.10, Printed in Japan